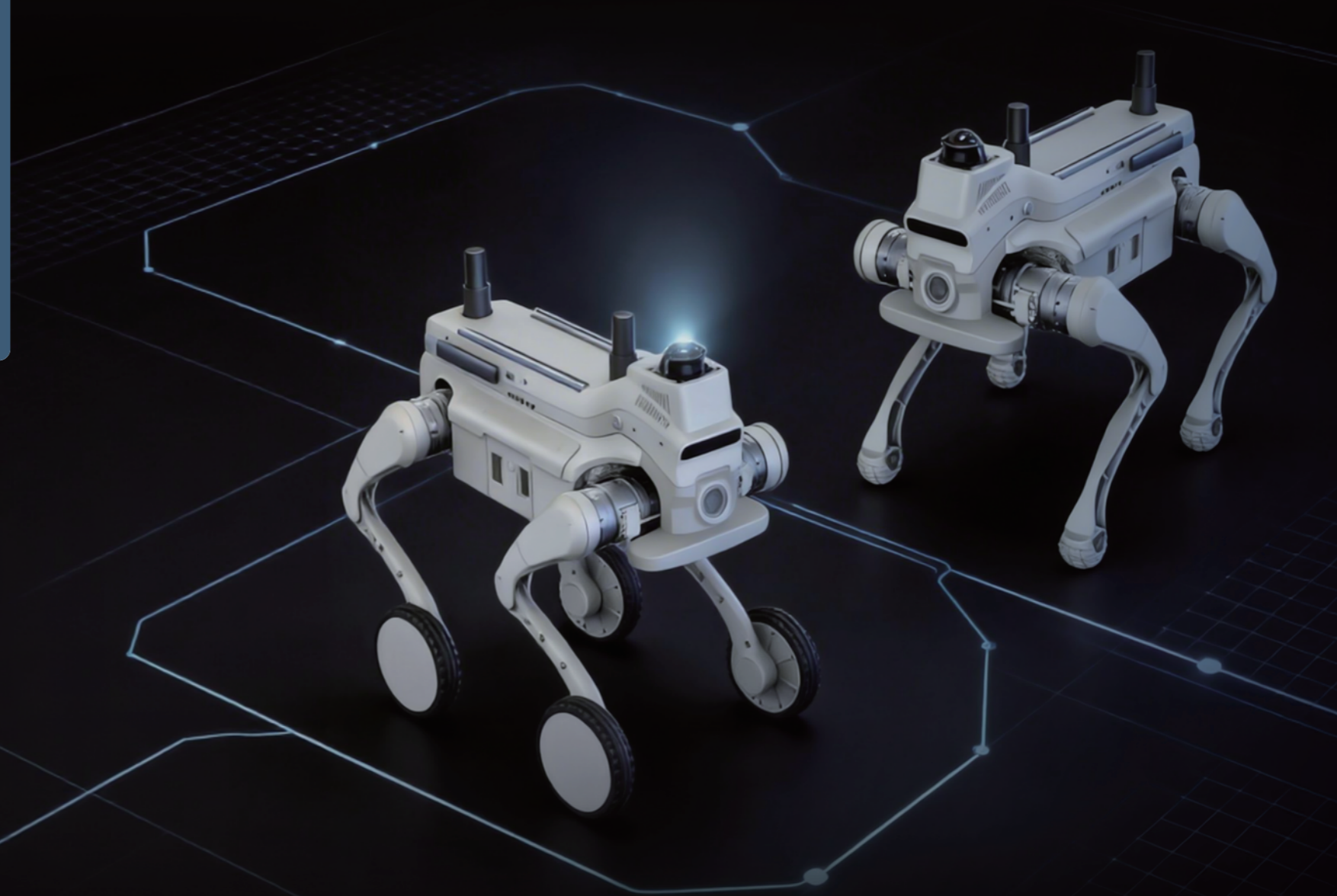


	智航Open	智航Pro
硬件配置	自带高性能导航套件，含拓展算力板、激光雷达、深度相机、定位模块、通讯模块等，具备 100 TOPS 超大算力	
软件配置*	Roamer X Open	Roamer X Pro
软件说明	提供开源软件工具集：包含ROS2系统中间件、开源SLAM/Nav2算法工具包、示例建图导航功能	提供付费软件功能套装：包含自研RTOS系统中间件、自研建图/定位/避障/导航/回充、前端用户交互界面、远程调用接口
适用对象	科研用户	行业落地应用用户
产品能力	需具备较强的算法及软件集成开发能力	需具备一定的软件集成开发能力
用户操作及使用	科研DEMO级别	行业应用级别
服务支持	具备基本的算法框架，功能跑通	具备“算法+APP交互”的完整产品闭环，在适用场景下性能表现稳定
软件升级	Rviz / 电脑端（Ubuntu系统）	Orche APP / Pad端
交付形式	通过开源社区方式进行维护与答疑	提供专属售后团队与技术支持
	用户可自行在GitHub仓库下载最新版本	在服务期内提供定期软件升级
	开源源代码	deb软件包+SDK接口

* Roamer X Lite 面向科研及具备二次开发能力的用户使用，软件包获取地址：<https://github.com/zsibot>；
如需 Roamer X Pro 软件功能套装，请联系销售人员获取报价。

钢鏞L1 智航版

全感知 · 真防水 · 强算力



联系我们

☎ 服务热线：400-6867-685

✉ 邮箱：bd@zsibot.com

🌐 官网：www.genisomai.com

📍 北京：海淀区农科院西路6号C1栋

江苏：苏州市吴中区城南街道南湖路58号3幢5层

www.genisomai.com

RTK天线

精准感知，信号强劲

Mid-360 激光雷达

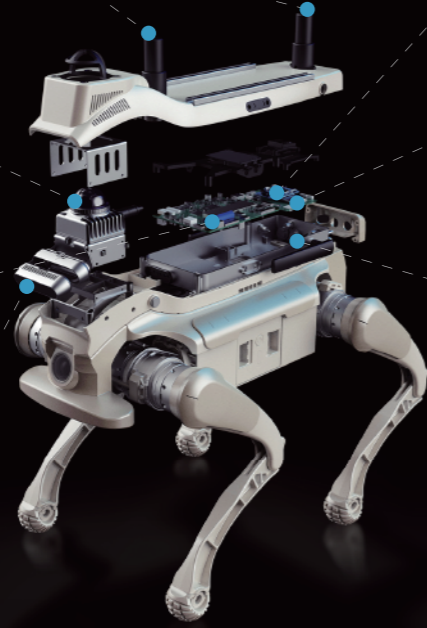
提供高精度空间感知

Jetson Orin NX 16G 算力板

提供 100TOPS AI 算力，支持多传感器实时融合

RealSense 深度相机

增强环境感知能力



GNSS 定位模块

提升全局定位与导航精度

5G 通讯模块

实现远程控制与数据传输的低时延连接

航空级拓展插口 支持加装各类模块

千兆网口 X2
SBUS+RS485
USB 3.0 Type-C (Orin NX)
USB 3.0 Type-C (3588)
DC电源输出: 24V
SIM 卡槽

规格参数



		钢锚 L1 EDU	钢锚 L1-W EDU
机械参数	整机重量	17 kg	24 kg
	站立尺寸 (长×宽×高)	约 630mm×360mm×525mm	630mm×430mm×585mm
	趴地尺寸 (长×宽×高)	约 670mm×425mm×255mm	690mm×540mm×165mm
运动性能	负载能力	5 kg	
	自由度 (DOF)	12	
	关节最大扭矩	48 N.m	
	最大运动速度	3.7 m/s	
	续航时间	0.5 - 1.5 h	
	最长续航里程	4.5 km	
	攀爬角度	标准环境30°，极限可达40°	
核心配置	主控与算力	Jetson Orin NX 16G 100TOPS AI算力	
	激光雷达	Mid 360	
	深度相机	Intel Realsense	
	定位模块	GNSS	
	通讯模块	5G	
其他特性	防护等级	IP54	
	二次开发	支持	

• 所有参数均为实验室环境下测试。产品参数可能随配置不同和产品更新而变化，请以具体交付参数表和实物为准。

产品优势



全地形适应

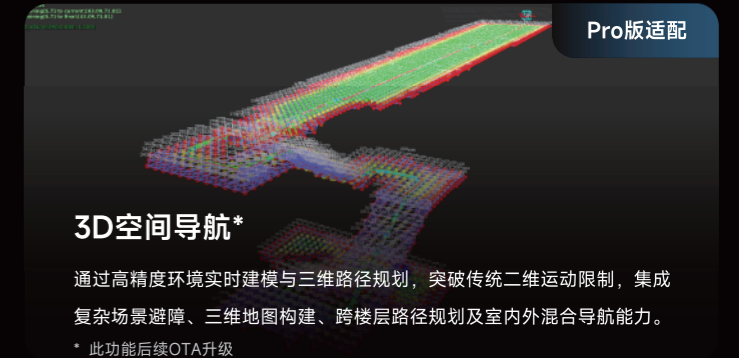
具备对公路、瓷砖路、草地、碎石路、沙土路面等多种复杂地形的适应能力，满足不同场景的巡检需求。



Pro版适配

全自主巡检

多种道路形态导航、实时动态避障、自主回充，构成完整的全自主巡检闭环。

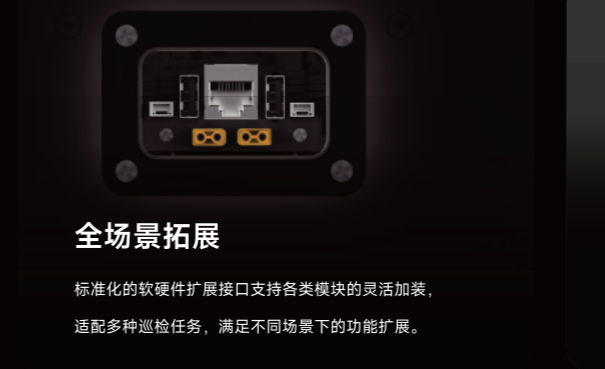


Pro版适配

3D空间导航*

通过高精度环境实时建模与三维路径规划，突破传统二维运动限制，集成复杂场景避障、三维地图构建、跨楼层路径规划及室内外混合导航能力。

* 此功能后续OTA升级



全场景拓展

标准化的软硬件扩展接口支持各类模块的灵活加装，适配多种巡检任务，满足不同场景下的功能扩展。



Pro版适配

APP智能交互

支持灵活设定单点、多点的巡检任务模式、多地图多路径的地图管理、实时查看任务状态与机器狗轨迹，形成“设定-执行-反馈”全流程闭环。

行业应用



产业智能空间巡检

支持跨楼层空间，全面提升巡检覆盖率。



城市管理巡检

与安防摄像头联动，精准快速响应。



短途配送

完成最后 500 米无人化高效精准配送。